

CANopen-Objektverzeichnis

Das **CANopen-Objektverzeichnis** des Epulse50-Servoantriebs definiert die Schnittstelle zwischen dem Antrieb und dem CANopen-Master. Es dokumentiert die unterstützten Betriebsarten und die Liste der Objekte (Parameter, Befehle und Status), die über das CANopen-Netzwerk gelesen und geschrieben werden können.

Bitte sehen Sie das Dokument über die unterstützten Modi und das Verzeichnis hier:

[:epulse50_dc_servodrive:canopen-en-20220519-nilab.pdf](https://dokuwiki.nilab.at/de:epulse50_dc_servodrive:canopen-en-20220519-nilab.pdf)

So verwenden Sie das Verzeichnis

- Das Dokument listet die unterstützten CiA-301-/DS402-Modi und die entsprechenden Objekte auf.
- Verwenden Sie den Objektindex und den Subindex, um einen bestimmten Parameter anzusprechen.
- Das Verzeichnis ist die Referenz für die Inbetriebnahme und für die Integration des Antriebs in ein CANopen-Netzwerk.
- Für das CANopen-PDO-Mapping und die Kommunikationsparameter verweisen Sie auf die CANopen-PDO-Seite.

From:

<https://dokuwiki.nilab.at/> - **NiLAB GmbH**
Knowledgebase

Permanent link:

https://dokuwiki.nilab.at/doku.php?id=de:epulse50_dc_servodrive:canopen_dict

Last update: **2026/09/11 14:42**

