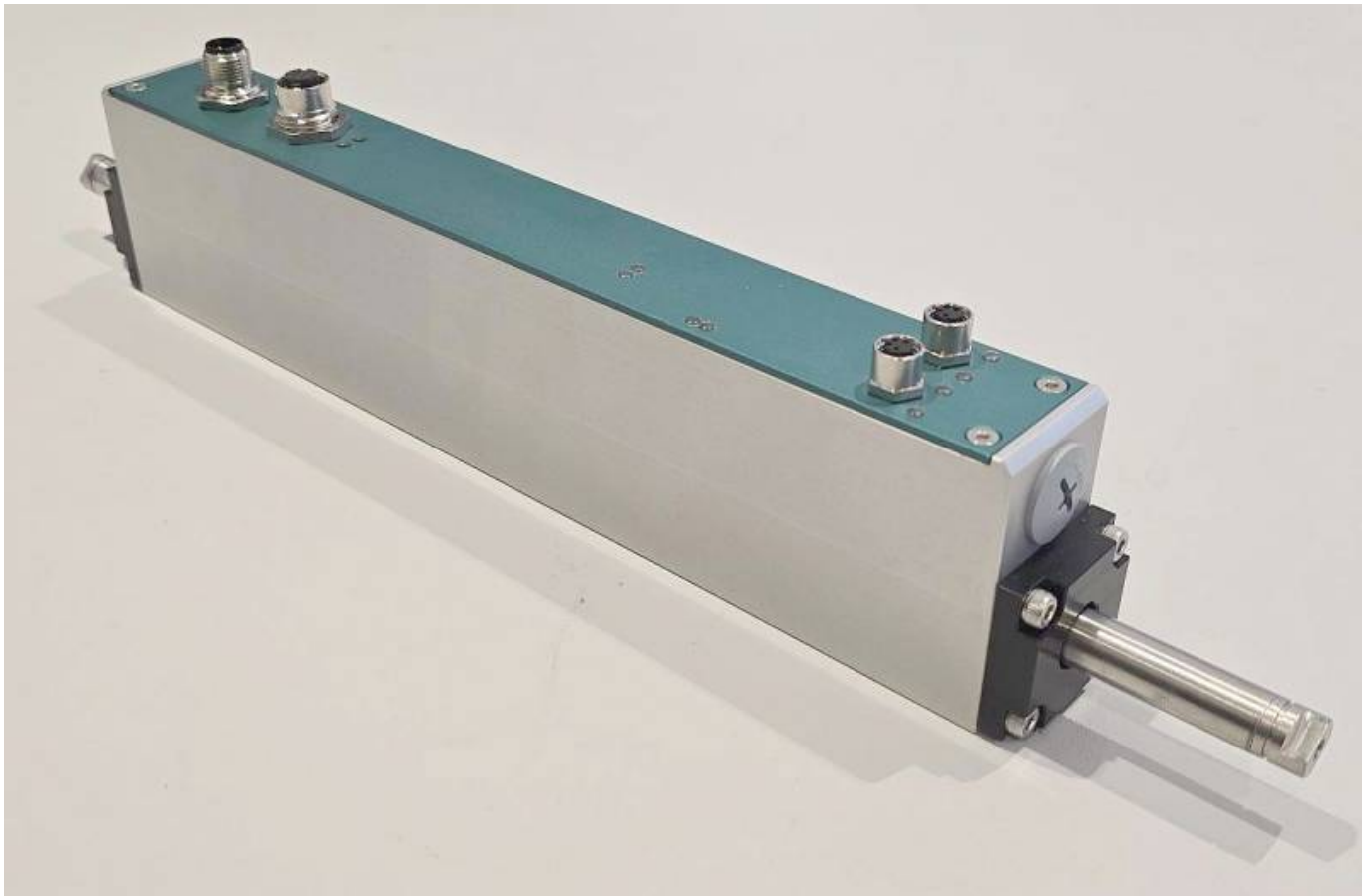


NLi-EtherCAT-Integriertlinearmotoren

Diese Startseite ist der Einstiegspunkt für die Produktfamilie **NLi-EtherCAT**. Die Familie kombiniert den integrierten Antrieb mit einer EtherCAT-Schnittstelle für die Bewegungsteuerung.

Die NLi-EtherCAT-Serie umfasst einen Niederspannungs-Servoantrieb mit einer Stromversorgung von 24/48 VDC. Sie ist über eine serielle Verbindung und ein Modbus-RTU-Protokoll programmierbar. Der Motor kann durch Interpolation über den EtherCAT-Feldbus gesteuert werden.



Merkmale:

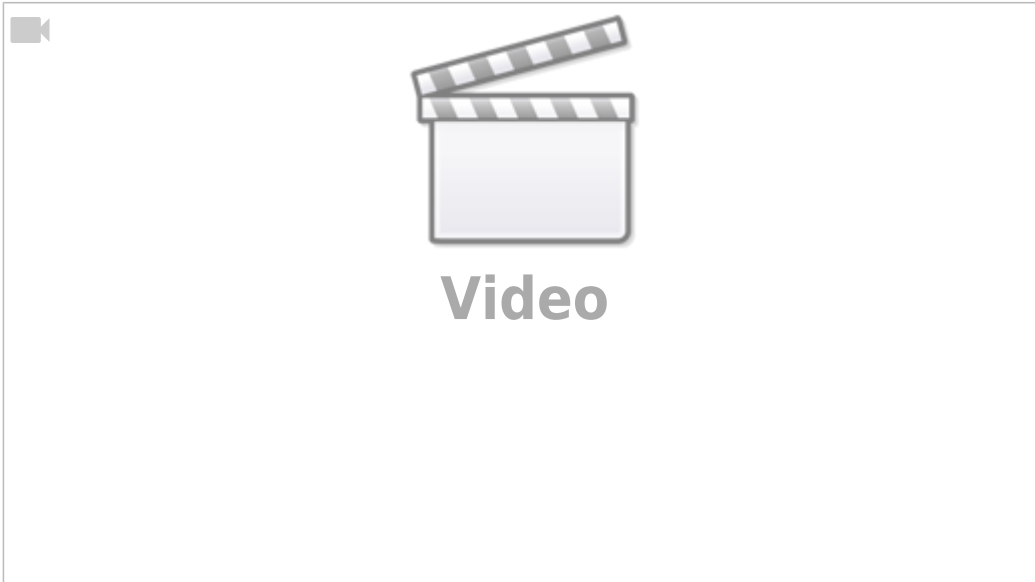
Element
Hochleistungs-Linearmotor mit integriertem Antrieb
Extrem kompakter Formfaktor
Hochdynamisch
Geeignet für Daisy-Chain-Verbindungen
Geringer Verkabelungsaufwand

Was Sie hier finden

Thema	Seite
CANopen over EtherCAT	CoE-Profil
Safe Torque Off	STO-Eingänge

CODESYS-Integration	CODESYS
Firmware-Aktualisierung	So aktualisieren Sie die Firmware
Steckverbinder	Steckverbinder

Video-Demonstration



Wichtige Eigenschaften

- Integrierter Servoantrieb mit EtherCAT (CoE)-Schnittstelle. - 24/48-VDC-Stromversorgung und Modbus-RTU-/Serielle Programmierung. - Interpolationssteuerung über den EtherCAT-Feldbus. - Kompaktes Design, geeignet für Daisy-Chain- und geringen Verkabelungsaufwand.

From:

<https://dokuwiki.nilab.at/> - NiLAB GmbH

Knowledgebase

Permanent link:

https://dokuwiki.nilab.at/doku.php?id=de:nli_eth:start

Last update: **2026/09/11 20:06**

