

Hiperface-Kommunikation

Die Standardkonfiguration für die Hiperface-Kommunikationsschnittstelle ist 9600 Baud mit Parity Even, 8 Datenbits, 1 Stopbit.

Standard-Encoderadresse ist 64dez $\Rightarrow$ 0x40. CRC-Typ ist XOR:

<https://www.scadacore.com/tools/programming-calculators/online-checksum-calculator/>

Broadcast-Adresse 0xFF ist immer verfügbar.

Dies ist eine Liste von Standardbefehlen.

Befehl	Hex-String zum Senden	Hex-String zum Empfangen	Kommentar
Position lesen (absolut)	0x40 0x42 0x02	0x40 0x42 B3 B2 B1 B0 CRC	B3 ist MSB und B0 ist LSB der tatsächlichen Position (unsigned 32 bit)
Encoder-Reset	0x40 0x53 0x13	Keine Antwort	–
Encoder-Status lesen	0x40 0x50 0x10	0x40 0x50 B1 B0 CRC	B1 ist MSB, B0 ist LSB des Encoder-Status (siehe Tabelle unten für Encoder-Fehler)
Aus-Typ-Etikett lesen	0x40 0x52 0x12	0x40 0x52 0xE4 0xFF 0x80 0x01 0x88	–
Analogwert lesen	0x40 0x44 CH CRC	0x40 0x44 CH B1 B0 CRC	CH ist der zu lesende Kanal, B1 ist MSB und B0 LSB-Wert des Kanals. Siehe Tabelle unten für die Kanalzuordnungen
Kalibrierung starten	0x40 0x54 0x14	Keine Antwort	–

Encoder-Fehler	Encoder-Status
00	Keine Fehler
01	Analogsignal außerhalb der Spezifikation

Kanal Nr.	Beschreibung
0x00	Sinus-Signal
0x01	Kosinus-Signal
0x02	Winkel in Grad (Arctan-Berechnung)
0x03	Oversampled Sinus
0x04	Oversampled Kosinus
0x05	Oversampled Arctan-Wert
0x06	Encoder-Status (Maschinenzustand)
0x07	Hiperface-Status (Maschinenzustand)
0x08	Relativer Positionswert
0x09	Hall-Schalterbedingung
0x0A	Arctan-Wert
0x0B	Status aller Hall-Schalter
0x48	Encoder-Temperatur

From:

<https://dokuwiki.nilab.at/> - **NiLAB GmbH**
Knowledgebase

Permanent link:

https://dokuwiki.nilab.at/doku.php?id=de:reverso_encoder:hiperface

Last update: **2026/09/11 21:22**

