

Registri uPLC

Parametro	Descrizione	Tipo di dato
8674	Valore costante = -1	int16
8675	Valore costante = 0	int16
8676	Valore costante = 1	int16
8677	Valore costante = 2	int16
8678	Valore costante = 10	int16
8679	Valore costante = 100	int16
8680	Valore costante = 1000	int16
8681	Valore costante = 1024	int16
8682	Valore costante = 4096	int16
8683-8700	Area parametri liberi	int16
8026	Attivazione PLC: 0→ programma non eseguito, 1→ programma eseguito	int16
8027	Numero di istruzioni valide nel PLC	uint16
8028	Primo timer, ogni 6 ms, se 8028 non è 0, viene decrementato, se è uguale a 0, il bit 0 del parametro 8671 è impostato a 1	int16
8029	Secondo timer, ogni 6 ms, se 8029 non è 0, viene decrementato, se è uguale a 0, il bit 1 del parametro 8671 è impostato a 1	uint8
8671	Stato dei timer: bit 0→timer1, bit 1→timer2 o stato dell'ultima operazione: bit 2→risultato negativo, bit 3→risultato zero	int16
8672	Forza un'operazione a doppia parola: Quando l'unità è alimentata, questo è 0. Se è impostato a 1, la prima operazione matematica eseguita dal uPLC è fatta usando tre operandi di tipo doppia parola. Dopo l'esecuzione dell'operazione 8672 viene automaticamente impostato a 0. Il risultato a doppia parola dell'operazione matematica viene diviso in due registri adiacenti di 16 bit. Se il parametro del risultato PC è impostato a 8683, il risultato a doppia parola è diviso in registri a 16 bit→ 8683 (LSB) e 8684 (MSB)	int16
4620	Stato degli ingressi digitali	int16
4621	Stato delle uscite digitali	int16
4622	Indice tabella motion controller	int16
4623	Imposta indice tabella motion controller (la logica uPLC reimposta questo valore dopo aver ricevuto 4623 = 1)	int16
4624	Usato in combinazione con la funzione SET, quando impostato a 1, la funzione SET diventa funzione TOGGLE (questo significa che se il bit è impostato verrà azzerato, se il bit è azzerato verrà impostato).	int16

From:

<https://dokuwiki.nilab.at/> - **NiLAB GmbH**
Knowledgebase

Permanent link:

https://dokuwiki.nilab.at/doku.php?id=it:integrated_drive_motors:uplc_program

Last update: **2026/09/11 17:22**

